

ФОНД ОЦЕНОЧНЫХ СРЕДСТВ ПО ДИСЦИПЛИНЕ
ПРИЕМ 2019 г.
ФОРМА ОБУЧЕНИЯ очная

Приводы и силовые электронные устройства в мехатронике и робототехнике

Направление подготовки/ специальность	15.03.06 Мехатроника и робототехника	
Образовательная программа (направленность (профиль))	Интеллектуальные робототехнические и мехатронные системы	
Специализация	Мобильные робототехнические комплексы и системы	
Уровень образования	высшее образование - бакалавриат	
Курс	4	семестр 7
Трудоемкость в кредитах (зачетных единицах)	5	

Заведующий кафедрой - руководитель отделения на правах кафедры		Филипас А. А.
Руководитель ООП		Мамонова Т.Е.
Преподаватель		Каранкевич А.Г.

2020 г.

1. Роль дисциплины «Приводы и силовые электронные устройства в мехатронике и робототехнике» в формировании компетенций выпускника:

Элемент образовательной программы (дисциплина, практика, ГИА)	Семестр	Код компетенции	Наименование компетенции	Составляющие результатов освоения (дескрипторы компетенций)	
				Код	Наименование
Приводы и силовые электронные устройства в мехатронике и робототехнике	7	ПК(У)-3	Способен разрабатывать экспериментальные макеты управляющих, информационных и исполнительных модулей мехатронных и робототехнических систем и проводить их экспериментальное исследование с применением современных информационных технологий	ПК(У)-3.33	Знать принципы работы приводов и силовых электронных устройств в составе экспериментальных макетов исполнительных модулей мехатронных и робототехнических систем
				ПК(У)-3.У3	Уметь разрабатывать экспериментальные макеты исполнительных модулей мехатронных и робототехнических систем и проводить их экспериментальное исследование
				ПК(У)-3.В3	Владеть опытом проведения экспериментальных исследований макетов исполнительных модулей мехатронных и робототехнических систем
		ПК(У)-5	Способен проводить эксперименты на действующих макетах, образцах мехатронных и робототехнических систем по заданным методикам и обрабатывать результаты с применением современных информационных технологий и технических средств	ПК(У)-5.32	Знать автоматизированный электропривод и методику проведения эксперимента для решения задач отраслей промышленности, где применяются мехатронные и робототехнические системы
				ПК(У)-5.У3	Уметь проектировать автоматизированный электропривод и проводить эксперименты на действующих макетах, образцах мехатронных и робототехнических систем для решения задач отраслей промышленности, где применяются мехатронные и робототехнические системы
				ПК(У)-5.В2	Владеть опытом настройки автоматизированного электропривода в рамках проведения экспериментов на действующих макетах, образцах мехатронных и робототехнических систем по заданным методикам и обрабатывать результаты с применением современных информационных технологий и технических средств

2. Показатели и методы оценивания

Планируемые результаты обучения по дисциплине		Код контролируемой компетенции (или ее части)	Наименование раздела дисциплины	Методы оценивания (оценочные мероприятия)
Код	Наименование			
РД-1	Знать этапы развития теории автоматизированного производства, функциональную схему приводов, механические характеристики привода. Знать назначение, виды и особенности электрических и гидравлических приводов. Знать передачи мехатронных и робототехнических систем. Знать элементы гидроприводов и гидроавтоматики.	ПК(У)-5	Раздел (модуль) 1. Приводы в мехатронике и робототехнике	Входной опрос Защита практических работ Защита лабораторной работы Экзамен
РД-2	Знать физические принципы электромеханического преобразования энергии, исполнительные элементы приводов электромеханических и мехатронных систем.	ПК(У)-3 ПК(У)-5	Раздел (модуль) 1. Приводы в мехатронике и робототехнике	Защита практических работ Защита лабораторной работы Экзамен
РД-3	Знать принципы работы и конструкцию двигателя постоянного тока, бесколлекторные двигатели постоянного тока, асинхронные двигатели переменного тока, синхронные электродвигатели, шаговые двигатели.	ПК(У)-5	Раздел (модуль) 1. Приводы в мехатронике и робототехнике	Защита практических работ Защита лабораторной работы Экзамен
РД-4	Знать основные схемы типовых современных силовых электронных устройств в мехатронике и робототехнике; структуры и функции современных силовых электронных устройств в мехатронике и робототехнике; принципы организации и состав программного обеспечения для систем управления современными силовым электронными устройствами в мехатронике и робототехнике, методику ее проектирования; способы анализа технической эффективности современных силовых электронных устройств в мехатронике и робототехнике;	ПК(У)-3	Раздел (модуль) 2. Силовые электронные устройства в мехатронике и робототехнике	Защита практических работ Защита лабораторной работы Экзамен
РД-5	Уметь работать с гидроприводом, исследовать его характеристики. Уметь исследовать асинхронный электродвигатель с короткозамкнутым ротором. Уметь исследовать электродвигателя постоянного тока независимого возбуждения, синхронный электродвигатель.	ПК(У)-3 ПК(У)-5	Раздел (модуль) 1. Приводы в мехатронике и робототехнике	Защита практических работ Защита лабораторной работы

РД-6	Уметь выбирать эффективные силовые электронные устройства в мехатронике и робототехнике, определять простейшие неисправности, составлять спецификации.	ПК(У)-3	Раздел (модуль) 2. Силовые электронные устройства в мехатронике и робототехнике	Защита практических работ Защита лабораторной работы
------	--	---------	---	---

3. Шкала оценивания

Порядок организации оценивания результатов обучения в университете регламентируется отдельным локальным нормативным актом – «Система оценивания результатов обучения в Томском политехническом университете (Система оценивания)» (в действующей редакции). Используется балльно-рейтинговая система оценивания результатов обучения. Итоговая оценка (традиционная и личная) по видам учебной деятельности (изучение дисциплин, УИРС, НИРС, курсовое проектирование, практики) определяется суммой баллов по результатам текущего контроля и промежуточной аттестации (итоговая рейтинговая оценка - максимум 100 баллов).

Распределение основных и дополнительных баллов за оценочные мероприятия текущего контроля и промежуточной аттестации устанавливается календарным рейтинг-планом дисциплины.

Рекомендуемая шкала для отдельных оценочных мероприятий входного и текущего контроля

% выполнения задания	Соответствие традиционной оценке	Определение оценки
90%÷100%	«Отлично»	Отличное понимание предмета, всесторонние знания, отличные умения и владение опытом практической деятельности, необходимые результаты обучения сформированы, их качество оценено количеством баллов, близким к максимальному
70% - 89%	«Хорошо»	Достаточно полное понимание предмета, хорошие знания, умения и опыт практической деятельности, необходимые результаты обучения сформированы, качество ни одного из них не оценено минимальным количеством баллов
55% - 69%	«Удовл.»	Приемлемое понимание предмета, удовлетворительные знания, умения и опыт практической деятельности, необходимые результаты обучения сформированы, качество некоторых из них оценено минимальным количеством баллов
0% - 54%	«Неудовл.»	Результаты обучения не соответствуют минимально достаточным требованиям

Шкала для оценочных мероприятий экзамена

% выполнения заданий экзамена	Экзамен, балл	Соответствие традиционной оценке	Определение оценки
90%÷100%	18 ÷ 20	«Отлично»	Отличное понимание предмета, всесторонние знания, отличные умения и владение опытом практической деятельности, необходимые результаты обучения сформированы, их качество оценено количеством баллов, близким к максимальному

70% - 89%	14 ÷ 17	«Хорошо»	Достаточно полное понимание предмета, хорошие знания, умения и опыт практической деятельности, необходимые результаты обучения сформированы, качество ни одного из них не оценено минимальным количеством баллов
55% - 69%	11 ÷ 13	«Удовл.»	Приемлемое понимание предмета, удовлетворительные знания, умения и опыт практической деятельности, необходимые результаты обучения сформированы, качество некоторых из них оценено минимальным количеством баллов
0% - 54%	0 ÷ 10	«Неудовл.»	Результаты обучения не соответствуют минимально достаточным требованиям

4. Перечень типовых заданий

Оценочные мероприятия		Примеры типовых контрольных заданий
1.	Входной опрос	<p>1. Что такое магнитодвижущая сила?</p> <p>2. Объясните принцип мехатронного подхода.</p> <p>3. Что такое принцип подчиненного регулирования?</p> <p>4. Что такое диэлектрик?</p> <p>5. Объясните принцип работы P-N перехода.</p> <p>6. Что такое усилитель мощности?</p>
2.	Защита практических работ	<p>Примеры вопросов</p> <p>1. Расчет пуска двигателя постоянного тока.</p> <p>2. Расчет механических характеристик ДПТ.</p> <p>3. Синтез регуляторов настроенных на модульный оптимум.</p> <p>4. Синтез регуляторов настроенных на симметричный оптимум.</p> <p>5. Математическое описание процессов в двигателе постоянного тока.</p> <p>6. Расчет гидроприводов.</p> <p>7. Расчет системы управления цифро-аналогового типа.</p> <p>8. Способы формирования статических механических характеристик электроприводов с помощью обратных связей по току, напряжению и скорости.</p> <p>9. Расчет параметров полупроводниковых приборов .</p> <p>10. Расчет параметров выпрямителей.</p> <p>11. Методика выбора и расчета силовых ключей транзисторных преобразователей.</p> <p>12. Расчет твердотельных реле.</p> <p>13. Элементы гидромагистрали. Рабочие параметры гидромашин.</p>

Оценочные мероприятия		Примеры типовых контрольных заданий
		<p>14. Принцип действия вентильного бесконтактного двигателя.</p> <p>15. Конструкция и принцип действия АД.</p> <p>16. Элементы гидромагистрали. Рабочие параметры гидромашин.</p> <p>17. Принцип действия вентильного бесконтактного двигателя.</p> <p>18. Конструкция и принцип действия АД.</p> <p>19. Переходные процессы при отключении силовых электронных устройств переменного тока.</p> <p>20. Цифровые системы управления силовыми электронными устройствами.</p> <p>21. Электронные контакторы: конструкция, принцип действия и основные характеристики.</p>
3.	Защита лабораторной работы	<p>1 Механическая и электрическая части электропривода.</p> <p>2 Уравнения движения электропривода.</p> <p>3 Скоростная и механическая характеристики электропривода.</p> <p>4 Особенности пускового и тормозного режимов работы двигателя постоянного тока с независимым возбуждением. принцип работы тиристорного преобразователя.</p> <p>5 Принцип импульсного регулирования скорости двигателей постоянного тока.</p> <p>6. Способы регулирования скорости асинхронных двигателей с к-з ротором.</p> <p>7. Особенности частотного регулирования скорости асинхронного двигателя.</p> <p>8. Установившийся и переходный режим электромеханической системы. Как понимать статический и динамический режимы работы электропривода?</p> <p>9. Способы торможения двигателей постоянного тока.</p> <p>10. В чем особенности регулирования скорости путем изменения потока возбуждения?</p>
4.	Экзамен	<p>Пример билета</p> <p>1. Электропривод: определение, состав, составные части ЭП</p> <p>2. Автономные инверторы напряжения и тока: Автономные инверторы напряжения</p> <p>3. Для трехфазного асинхронного двигателя с короткозамкнутым ротором определить следующие характеристики:</p>

Оценочные мероприятия	Примеры типовых контрольных заданий
	<p>а) Потребляемую двигателем мощность;</p> <p>б) Номинальный, максимальный и пусковой моменты;</p> <p>в) Номинальный и пусковой токи;</p> <p>г) Номинальное и критическое скольжение;</p> <p>д) Рассчитать и построить механическую характеристику асинхронного двигателя $n_2 = f(M)$ для значений скольжений $S = 0; 0,01; 0,02; 0,03; 0,04; 0,05; 0,06; 0,07; 0,08; S_{ном}; S_{пуск}$. Данные двигателя: $U_{ном} = 380$ В; $P_{ном} = 7$ кВт; $S_{ном} = 3\%$; $\eta_{ном} = 0,925$; $M_{max}/M_{ном} = 2$; $c_{сопрном} = 0,92$; $M_{пуск}/M_{ном} = 1,1$; $I_{пуск}/I_{ном} = 7$.</p> <p>4. Способы снижения коммутационных перенапряжений. Привести примеры схем.</p> <p>5. Выбор силовых полупроводниковых приборов по заданным параметрам нагрузки и режима работы.</p>

5. Методические указания по процедуре оценивания

Оценочные мероприятия	Процедура проведения оценочного мероприятия и необходимые методические указания
1. Входной опрос	Опрос проводится на первом лекционном занятии в виде одного, двух вопросов по изученным ранее темам на понимание материала.
2. Защита практических работ	Выполняется студентом письменно на практическом занятии и предоставляется для проверки. Работа включает в себя задания и задачи по материалу, рассмотренному на занятии.
3. Защита лабораторной работы	Защита лабораторной работы проводится в формате устного или письменного опроса. Включают в себя теоретические вопросы по материалу работы и практические задания.
4. Экзамен	Сдача экзамена осуществляется по билетам. Условием допуска к экзамену является отсутствие долгов (допуск) по практической части курса, а именно по практическим и лабораторным работам. Студент «тянет» билет, в котором содержится два теоретических вопроса по различным разделам курса. В процессе сдачи экзамена в спорных ситуациях экзаменатор имеет право задать дополнительные теоретические и практические вопросы в рамках изучаемого курса.