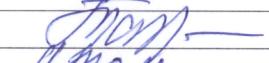


**ФОНД ОЦЕНОЧНЫХ СРЕДСТВ ПО ДИСЦИПЛИНЕ**

**ПРИЕМ 2017 г.**  
**ФОРМА ОБУЧЕНИЯ очная**

**Теоретическая механика 1**

Направление подготовки/ специальность	13.03.03 Энергетическое машиностроение		
Образовательная программа (направленность (профиль))	Энергетическое машиностроение		
Уровень образования	Котлы, камеры сгорания и парогенераторы АЭС высшее образование - бакалавриат		
Курс	1	семестр	2
Трудоемкость в кредитах (зачетных единицах)			3

И.о. заведующий кафедрой- руководителя отделения		E.N. Пашков
Руководитель ООП		T.S. Тайлашева
Преподаватель		A.K. Томилин

2020 г.

## 1. Роль дисциплины «Теоретическая механика 1» в формировании компетенций выпускника:

Элемент образовательной программы (дисциплина, практика, ГИА)	Семестр	Код компетенции	Наименование компетенции	Результаты освоения ОПП	Составляющие результатов освоения (дескрипторы компетенций)	
					Код	Наименование
<b>Теоретическая механика 1</b>	2	ОПК(У)-2	Способностью применять соответствующий физико-математический аппарат, методы анализа и моделирования, теоретического и экспериментального исследования при решении профессиональных задач	Р7	ОПК(У)-2.В9	Владеет навыками использования специальных знаний математики и механики для решения инженерных задач
					ОПК(У)-2.В10	Владеет стандартными методами анализа задач статики и кинематики
					ОПК(У)-2.У15	Умеет применять знания из областей математики и механики
					ОПК(У)-2.У16	Умеет составлять и анализировать уравнения статики и кинематики материальной точки и механической системы
					ОПК(У)-2.317	Знает базовые математические законы и законы механики
					ОПК(У)-2.318	Знает методы решения стандартных задач профессиональной деятельности

## 2. Показатели и методы оценивания

Планируемые результаты обучения по дисциплине		Код контролируемой компетенции (или ее части)	Наименование раздела дисциплины	Методы оценивания (оценочные мероприятия)
Код	Наименование			
РД-1	Способность применять базовые и специальные знания в области математических и естественных наук в комплексной инженерной деятельности на основе целостной системы научных знаний об окружающем мире.	ОПК(У)-2	Статика, Кинематика	Тесты, коллоквиумы по теории, защита ИДЗ, экзамен.
РД-2	Способность самостоятельно применять методы и средства познания, обучения и самоконтроля, осознавать перспективность интеллектуального и профессионального саморазвития и самосовершенствования.	ОПК(У)-2	Статика, Кинематика	Тесты, коллоквиумы по теории, защита ИДЗ, экзамен.
РД -3	Умение использовать основные законы естественнонаучных дисциплин, методы	ОПК(У)-2	Статика, Кинематика	Тесты, коллоквиумы по теории, защита ИДЗ,

	математического анализа и моделирования, основы теоретического и экспериментального исследования в комплексной инженерной деятельности.			экзамен.
РД-4	Способность самостоятельно учиться и непрерывно повышать квалификацию в течение всего периода профессиональной деятельности.	ОПК(У)-2	Статика, Кинематика	Тесты, коллоквиумы по теории, защита ИДЗ, экзамен.
РД-5	Навыки в использовании методов механики при изучении последующих дисциплин профессиональной подготовки и в самообразовании.	ОПК(У)-2	Статика, Кинематика	Тесты, коллоквиумы по теории, защита ИДЗ, экзамен.

### 3. Шкала оценивания

Порядок организации оценивания результатов обучения в университете регламентируется отдельным локальным нормативным актом – «Система оценивания результатов обучения в Томском политехническом университете (Система оценивания)» (в действующей редакции). Используется балльно-рейтинговая система оценивания результатов обучения. Итоговая оценка (традиционная и литерная) по видам учебной деятельности (изучение дисциплин, УИРС, НИРС, курсовое проектирование, практики) определяется суммой баллов по результатам текущего контроля и промежуточной аттестации (итоговая рейтинговая оценка – максимум 100 баллов).

Распределение основных и дополнительных баллов за оценочные мероприятия текущего контроля и промежуточной аттестации устанавливается календарным рейтинг-планом дисциплины.

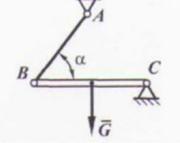
Рекомендуемая шкала для отдельных оценочных мероприятий входного и текущего контроля

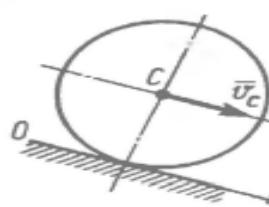
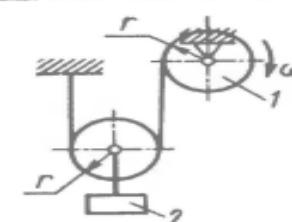
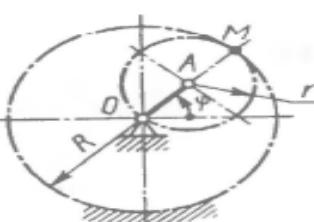
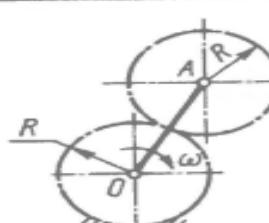
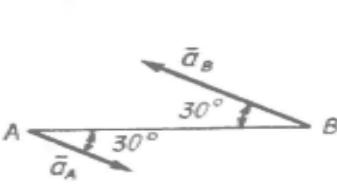
% выполнения задания	Соответствие традиционной оценке	Определение оценки
90% ÷ 100%	«Отлично»	Отличное понимание предмета, всесторонние знания, отличные умения и владение опытом практической деятельности
70% ÷ 89%	«Хорошо»	Достаточно полное понимание предмета, хорошие знания, умения и опыт практической деятельности
55% ÷ 69%	«Удовл.»	Приемлемое понимание предмета, удовлетворительные знания, умения и опыт практической деятельности
0% ÷ 54%	«Неудовл.»	Результаты обучения не соответствуют минимально достаточным требованиям

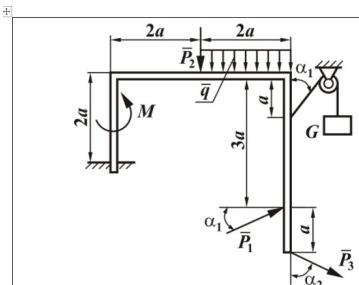
### Шкала для оценочных мероприятий экзамена

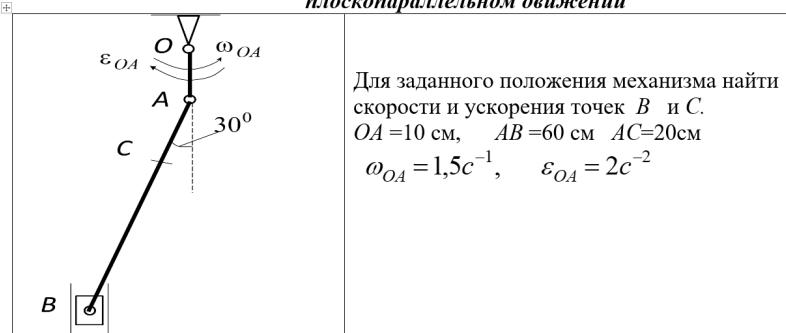
% выполнения заданий экзамена	Экзамен, балл	Соответствие традиционной оценке	Определение оценки
90% ÷ 100%	36 ÷ 40	«Отлично»	Отличное понимание предмета, всесторонние знания, отличные умения и владение опытом практической деятельности
70% ÷ 89%	28 ÷ 35	«Хорошо»	Достаточно полное понимание предмета, хорошие знания, умения и опыт практической деятельности
55% ÷ 69%	22 ÷ 27	«Удовл.»	Приемлемое понимание предмета, удовлетворительные знания, умения и опыт практической деятельности
0% ÷ 54%	0 ÷ 21	«Неудовл.»	Результаты обучения не соответствуют минимально достаточным требованиям

#### 4. Перечень типовых заданий

	Оценочные мероприятия	Примеры типовых контрольных заданий
1.	Тестирование	<p><b>Вопрос 1</b> Пока нет ответа Балл: 0.50 <input type="checkbox"/> Отметить вопрос <input checked="" type="checkbox"/> Редактировать вопрос</p> <p>Вес балки <math>BC</math> <math>G=866 \text{ Н}</math>, <math>\alpha = 60^\circ</math>. Определить реакцию шарнира <math>C</math>.</p>  <p>Ответ: <input type="text"/></p> <p><b>Вопрос 2</b> Пока нет ответа Балл: 0.33 <input type="checkbox"/> Отметить вопрос <input checked="" type="checkbox"/> Редактировать вопрос</p> <p>Центр катящегося по плоскости колеса радиуса <math>0.3 \text{ м}</math> движется согласно уравнению <math>s=3t+2</math>. Определить ускорение точки соприкосновения колеса с плоскостью.</p> <p>Ответ: <input type="text"/></p> <p><b>Вопрос 5</b> Пока нет ответа Балл: 0.40 <input type="checkbox"/> Отметить вопрос <input checked="" type="checkbox"/> Редактировать вопрос</p> <p>Тело массой <math>2 \text{ кг}</math> от толчка поднимается вверх по наклонной плоскости с начальной скоростью <math>V_0 = 2 \text{ м/с}</math>. Определить работу силы тяжести на пути, пройденном телом до остановки.</p> <p>Выберите один ответ:</p> <p><input type="radio"/> a. 2 <input type="radio"/> b. - 4 <input type="radio"/> c. - 6 <input type="radio"/> d. 6 <input checked="" type="radio"/> e. 4</p>

Оценочные мероприятия		Примеры типовых контрольных заданий
2.	Решение задач и их сдача	<p><b>9.7.7</b> Скорость центра <math>C</math> колеса, катящегося без скольжения, постоянна. Какой угол в градусах с осью <math>Ox</math> составляет вектор ускорения точки, являющейся мгновенным центром скоростей колеса? (90)</p>  <p><b>9.7.8</b> Барабан <math>1</math> вращается по закону <math>\varphi = 0,1 t^2</math>. Определить ускорение груза <math>2</math>, если радиус <math>r = 0,2</math> м. (0,02)</p>  <p><b>9.7.9</b> Кривошип <math>OA</math> вращается согласно закону <math>\varphi = 0,5 t</math>. Определить ускорение точки <math>M</math> подвижного колеса, если радиус <math>R = 2r = 0,2</math> м. (0,05)</p>  <p><b>9.7.10</b> Кривошип планетарного механизма вращается с постоянной угловой скоростью <math>\omega = 1</math> рад/с. Определить ускорение точки, являющейся мгновенным центром скоростей подвижного колеса, если радиус <math>R = 0,1</math> м. (0,2)</p>  <p><b>9.7.11</b> Стержень длиной <math>AB = 40</math> см движется в плоскости чертежа. В некоторый момент времени точки <math>A</math> и <math>B</math> стержня имеют ускорения <math>a_A = 2 \text{ м/с}^2</math> и <math>a_B = 6 \text{ м/с}^2</math>. Определить угловое ускорение стержня. (10)</p> 

Оценочные мероприятия		Примеры типовых контрольных заданий
3.	Коллоквиумы по теории	<p style="text-align: center;"><b>Вопросы по статике (текущий контроль).</b></p> <ol style="list-style-type: none"> <li>Какими параметрами определяется сила, действующая на твёрдое тело?</li> <li>Какие силы по отношению к механической системе являются внешними, какие внутренними?</li> <li>Условие равновесия точки в инерциальной системе отсчёта.</li> <li>Какие системы сил называются статически эквивалентными?</li> <li>В каком случае две системы сил называются уравновешенными?</li> <li>Образуют ли действие и противодействие уравновешенную систему сил?</li> <li>Правило параллелограмма сил.</li> <li>В чём заключается пассивный характер реакции связи?</li> <li>Можно ли, не нарушая состояния свободного твёрдого тела, переносить силу вдоль линии её действия?</li> <li>Какая система сил называется сходящейся?</li> </ol> <p style="text-align: center;"><b>Вопросы по кинематике (текущий контроль).</b></p> <ol style="list-style-type: none"> <li>Что изучает кинематика?</li> <li>Определения скорости и ускорения точки.</li> <li>Какие существуют способы задания движения точки?</li> <li>Что называется траекторией движения точки?</li> <li>Что значит определить (задать) движение точки?</li> <li>В чём различие между понятиями «путь», «перемещение», «дуговая координата»?</li> <li>Какие системы координат наиболее часто используются для задания движения точки?</li> <li>Как направлен вектор скорости?</li> <li>Как по проекциям скорости найти её модуль и направление?</li> </ol>
4.	Защита ИДЗ	<p style="text-align: center;"><b>I. Равновесие плоской системы сил.</b></p> <div style="display: flex; align-items: center;">  <div style="margin-left: 20px;"> <p>Определить реакции связей, наложенных на раму. Система находится в равновесии. Исходные данные для расчета: <math>G = 8 \text{ H}</math>, <math>P_1 = 5 \text{ H}</math>, <math>P_2 = 3 \text{ H}</math>, <math>P_3 = 6 \text{ H}</math>, <math>q = 2 \text{ H/m}</math>, <math>a = 3 \text{ м}</math>, <math>M = 4 \text{ H}\cdot\text{м}</math>, <math>\alpha_1 = 30^\circ</math>, <math>\alpha_2 = 60^\circ</math>.</p> </div> </div>

Оценочные мероприятия		Примеры типовых контрольных заданий
		<p><b>2. Определение скоростей и ускорений точек твердого тела при плоскопараллельном движении</b></p>  <p>Для заданного положения механизма найти скорости и ускорения точек <math>B</math> и <math>C</math>.  <math>OA = 10 \text{ см}</math>, <math>AB = 60 \text{ см}</math> <math>AC = 20 \text{ см}</math>  <math>\omega_{OA} = 1,5 \text{ с}^{-1}</math>, <math>\varepsilon_{OA} = 2 \text{ с}^{-2}</math></p>
5.	Экзамен	<p><b>ЭКЗАМЕНАЦИОННЫЕ ВОПРОСЫ</b></p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. Аксиомы статики.</li> <li>2. Определения и аксиомы статики. Примеры равновесия тел.</li> <li>3. Условие равновесия системы сходящихся сил.</li> <li>4. Система сходящихся сил. Теорема о трех силах.</li> <li>5. Параллельные силы. Различные случаи сложения двух параллельных сил. Пара сил.</li> <li>6. Теория пар сил. Теорема об эквивалентности силовых пар. Различные случаи сложения силовых пар.</li> <li>7. Пара сил. Ее характеристики. Свойство момента пары.</li> <li>8. Момент силы относительно оси. Порядок его вычисления. Случай, когда момент силы относительно оси равен нулю.</li> <li>9. Основная лемма статики. Приведение системы сил к центру. Элементы приведения.</li> <li>10. Произвольная пространственная система сил. Основная лемма статики. Приведение системы сил к центру. Главный вектор и главный момент системы сил относительно центра.</li> <li>11. Трение скольжения. Закон Амонтона-Кулона. Трения покоя и динамическое трение.</li> <li>12. Трение качения.</li> <li>13. Условия равновесия АТТ в векторном виде и в проекциях на координатные оси.</li> <li>14. Система параллельных сил. Центр параллельных сил. Центр тяжести тела. Методы нахождения положения центра тяжести.</li> <li>15. Центр тяжести и методы его определения.</li> <li>16. Траектория движения точки. Способы задания движения.</li> <li>17. Естественный способ задания движения. 3. Координатный способ задания движения.</li> <li>18. Векторный способ задания движения и его связь с координатным.</li> <li>19. Скорость точки при векторном способе задания движения.</li> <li>20. Скорость точки при естественном способе задания движения.</li> </ol>

Оценочные мероприятия	Примеры типовых контрольных заданий
	<p>21. Скорость точки в декартовых координатах.</p> <p>22. Скорость точки при движении по окружности. Угловая скорость.</p> <p>23. Разложение скорости на радиальную и трансверсальную составляющие.</p> <p>24. Теорема о сложении скоростей при сложном движении точки. Пример.</p> <p>25.Ускорение точки при векторном способе задания движения.</p> <p>26. Ускорение точки в декартовых координатах.</p> <p>27. Ускорение точки в проекции на оси естественного трехгранника.</p> <p>28.Относительное движение точки. Теорема Кориолиса.</p> <p>29. Переносное ускорение точки и его составляющие.</p> <p>30.Ускорение Кориолиса. Пример.</p> <p>31.Определение поступательного движения АТТ и его свойства.</p> <p>32.Вращательное движение АТТ. Угловая скорость, угловое ускорение.</p> <p>33.Скорости и ускорения точек вращающегося вокруг оси твердого тела.</p> <p>34.Простейшие движения АТТ и их преобразование. Примеры.</p> <p>35.Определение плоскопараллельного движения АТТ. Примеры.</p> <p>36.Теорема о разложении плоскопараллельного движения АТТ.</p> <p>37.Мгновенный центр вращения.</p> <p>38.Скорости точек плоской фигуры при плоскопараллельном движении. 25.Теорема о проекциях скоростей при плоскопараллельном движении АТТ.</p> <p>39. Ускорения точек плоской фигуры при плоскопараллельном движении.</p> <p>27. Сферическое движение АТТ. Теорема Эйлера-Даламбера.</p> <p>40. Скорости точек АТТ при сферическом движении.</p> <p>41.Ускорения точек АТТ при сферическом движении.</p> <p>42. Теорема Ривальса при сферическом движении АТТ.</p> <p>43. Сложение мгновенных угловых скоростей, пересекающихся в одной точке.</p> <p>44. Сложение двух мгновенных угловых скоростей, направленных в одну сторону. 3</p> <p>45.Сложение двух мгновенных угловых скоростей, направленных антипараллельно и не равных по модулю.</p> <p>46.Пара вращений.</p>

## 5. Методические указания по процедуре оценивания

Оценочные мероприятия	Процедура проведения оценочного мероприятия и необходимые методические указания
1. Тестирование (входной контроль, тесты в период конференц-недель)	Тестовые задания используются для входного контроля знаний студентов (2 балла). В середине и в конце семестра студенты в аудитории выполняют контрольные тесты с оценкой. Критерий оценивания: верно выполненное задание – 1 балл. Максимальное количество баллов за

Оценочные мероприятия		Процедура проведения оценочного мероприятия и необходимые методические указания
		каждый тест – 10 баллов
2.	Решение задач и их сдача	На каждом практическом занятии студент решает несколько задач из «Сборника коротких задач по теоретической механике». Под ред. Кепе О.Э. Каждая решенная задача засчитывается с оценкой – 0,5 балла. Максимальное количество баллов – 24.
3.	Коллоквиум	Коллоквиумы проводятся в письменной форме в середине и в конце семестра по пройденным темам. Каждый студент отвечает на три вопроса на оценку. Критерий оценивания: верно отвеченный вопрос – 1 балл. Максимальное количество баллов – 3.
4.	Защита ИДЗ	По каждой ИДЗ происходит собеседование на консультациях. Критерии оценивания: правильность решения – 2 балла, полнота описания – 1 балл, аккуратность оформления – 1 балл.
5.	Экзамен	Экзамен состоит из двух частей: итоговый тест и ответы на 2 теоретических вопросы. Критерии оценивания теста: верно выполненное задание – 2 балла. Максимальное количество баллов за тест – 20 баллов. Критерии оценивания ответов на вопросы: каждый вопрос оценивается максимально в 10 баллов. Максимальная сумма баллов – 20. Максимальная оценка за экзамен – 40 баллов.